

[Введите текст]

Миссия 1: «Стартовая комната»

Робот находится в стартовой комнате на стартовом поле. Стартовое поле черного цвета имеет размеры 200x200мм. В стартовой комнате располагается погрузочный механизм для погрузки на робота стакана с водой. Геометрические размеры погрузочного устройства представлено на рисунке. Погрузочное устройство способно захватывать и выдвигать стакан с водой на расстояние до 50 мм от крайней точки устройства. Загрузочное устройство активируется следующим образом: на погрузочной площадке присутствует специальное углубление, в которое робот подает световой сигнал. Диаграмма которого представлена на рисунке 4.

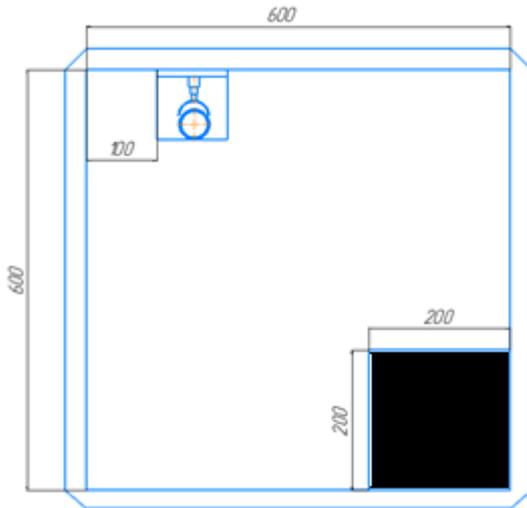


Рисунок 1 – Вид сверху

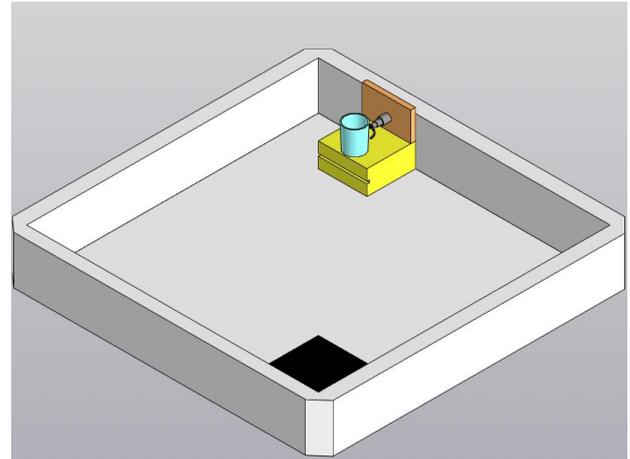


Рисунок 2 – Общий вид

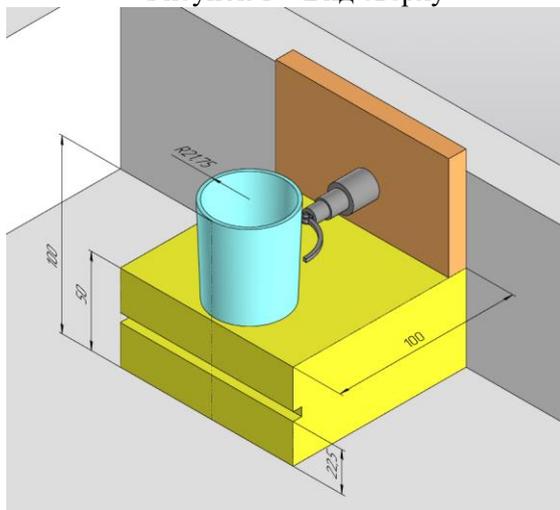


Рисунок 3 – Погрузочный механизм

Диаграмма сигнала активации

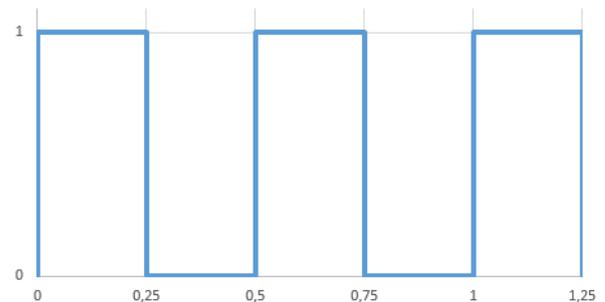


Рисунок 4 – Сигнал активации

Миссия 2: «Комната лабиринт»

В комнате находится лабиринт, который необходимо преодолеть роботу. Высота лабиринта 290 мм, ширина лабиринта 250 мм. Внешний вид лабиринта и размеры представлены на рисунке 5 и 6. Стенки лабиринта выполнены из стекла (прозрачного материала).

[Введите текст]

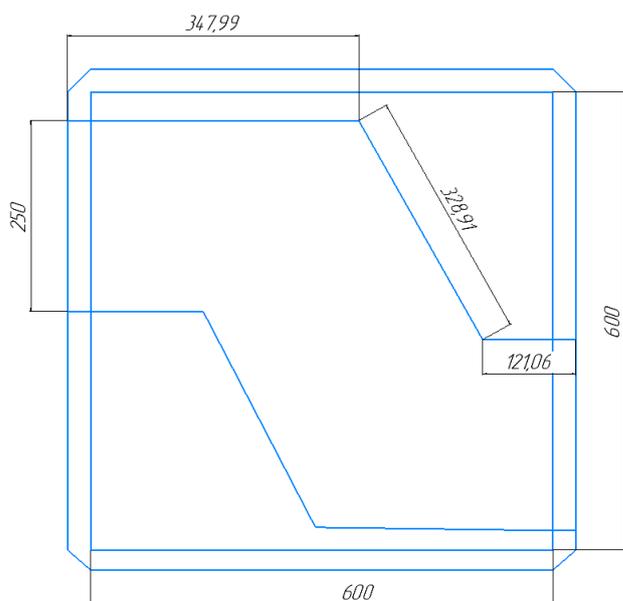


Рисунок 5 - Вид сверху

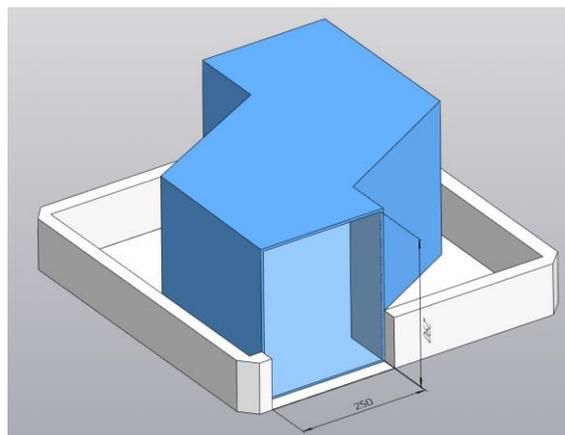


Рисунок 6 – Общий вид

Миссия 3: «Комната с горкой»

В комнате находится горка внешний вид, который представлен на рисунке. Угол наклона составляет 15 град. На горке размещена черная линия для облегчения позиционирования робота на горке. Роботу необходимо преодолеть данное препятствие при этом не разлить воду.

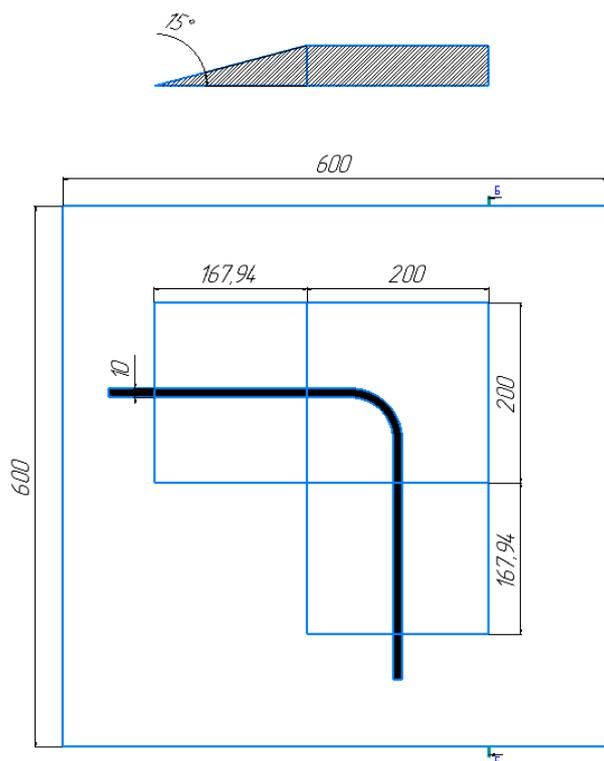


Рисунок 7 - Вид сверху

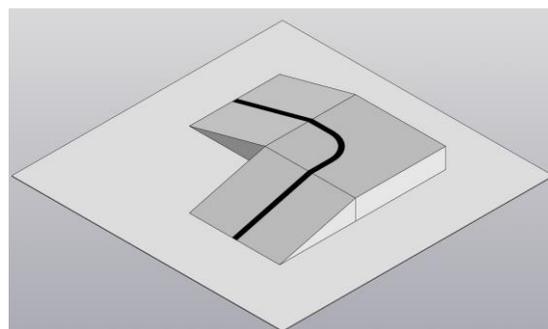


Рисунок 8 – Общий вид

[Введите текст]

Миссия 4: «Комната с кубиками»

Роботу необходимо пройти по комнате с кубиками. Расположение кубиков хаотичное и может отличаться от представленного на картинке. Кубики образуют коридор шириной 250 мм. Кубики имеют размеры 50x50x50 мм. Изготовлены из дерева. Соприкоснуться, двигать и перемещать кубики роботу запрещено.

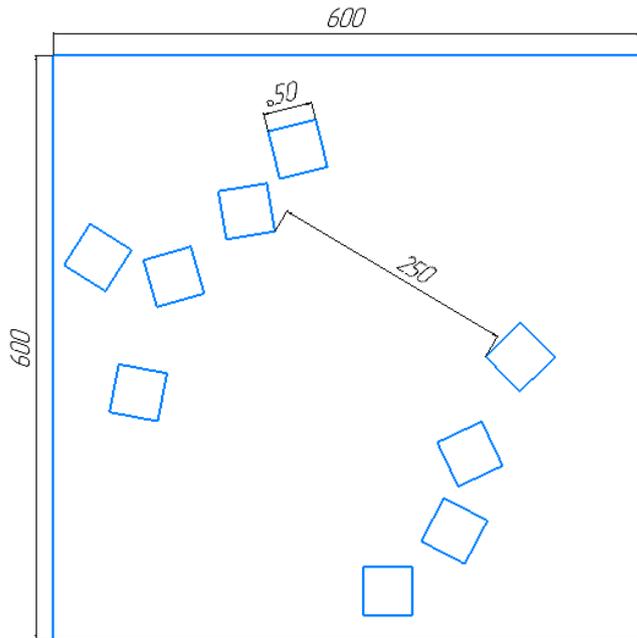


Рисунок 9 - Вид сверху

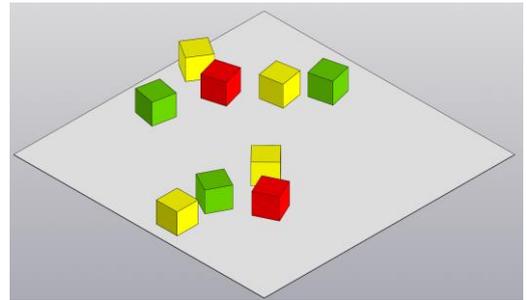


Рисунок 10 – Общий вид

Миссия 5: «Финишная комната»

Роботу необходимо захватить на черное поле и развернуться в сторону расположения приемного устройства сигнала, подать световой сигнал окончания миссии. Диаграмма сигнала окончания миссии представлена на рисунке 15. Роботу не нужно на принимающий блок ставить стакан с водой.

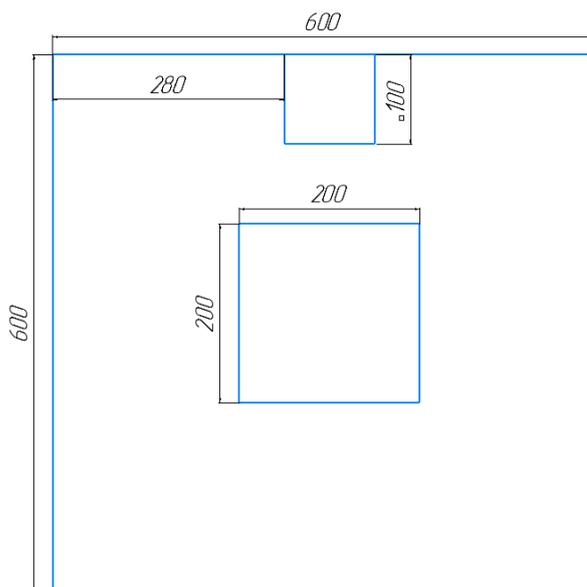


Рисунок 13 - Вид сверху

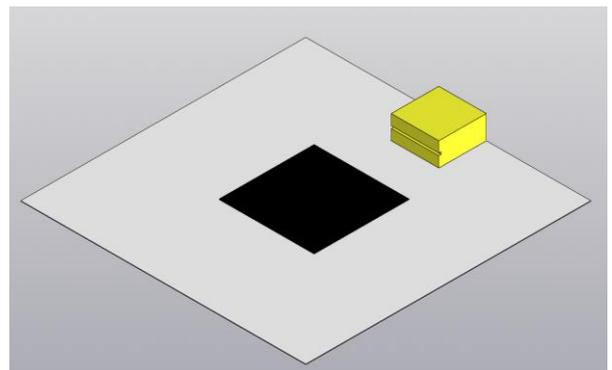


Рисунок 14 – Общий вид

[Введите текст]

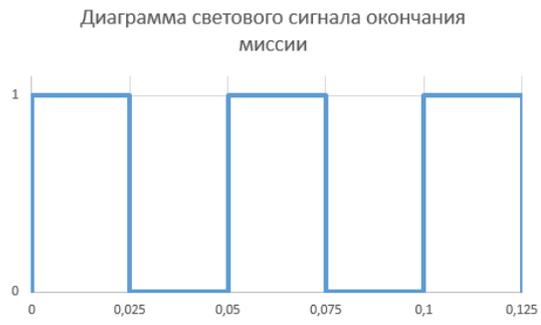


Рисунок 15 – Сигнал завершения миссии

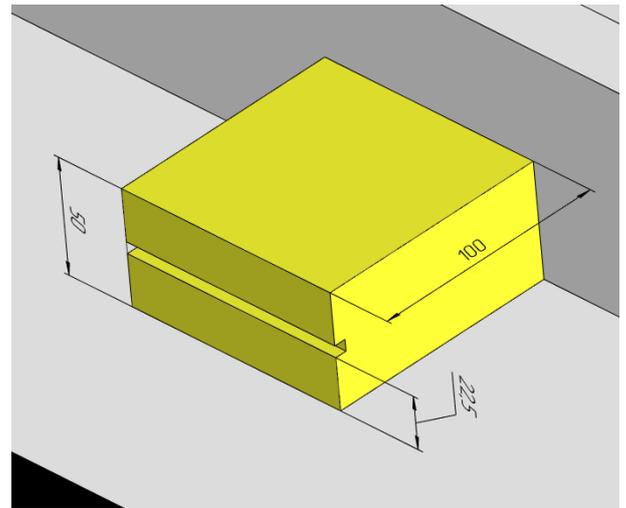


Рисунок 16 – Геометрические размеры принимающего сигнала блока